

→ 4.3.10.5 Bem:

- a) Es gibt nur Schnittsegmente zwischen Segmenten aus verschiedenen Karten.
- b) Segmente werden an Schnittpunkten gespalten (→ entweder ganz sichtbar oder ganz unsichtbar.)
- c) Die Sichtbarkeitsinformation ändert sich nur bei Schnittpunkten (wechselt von sichtbar zu unsichtbar oder umgekehrt).

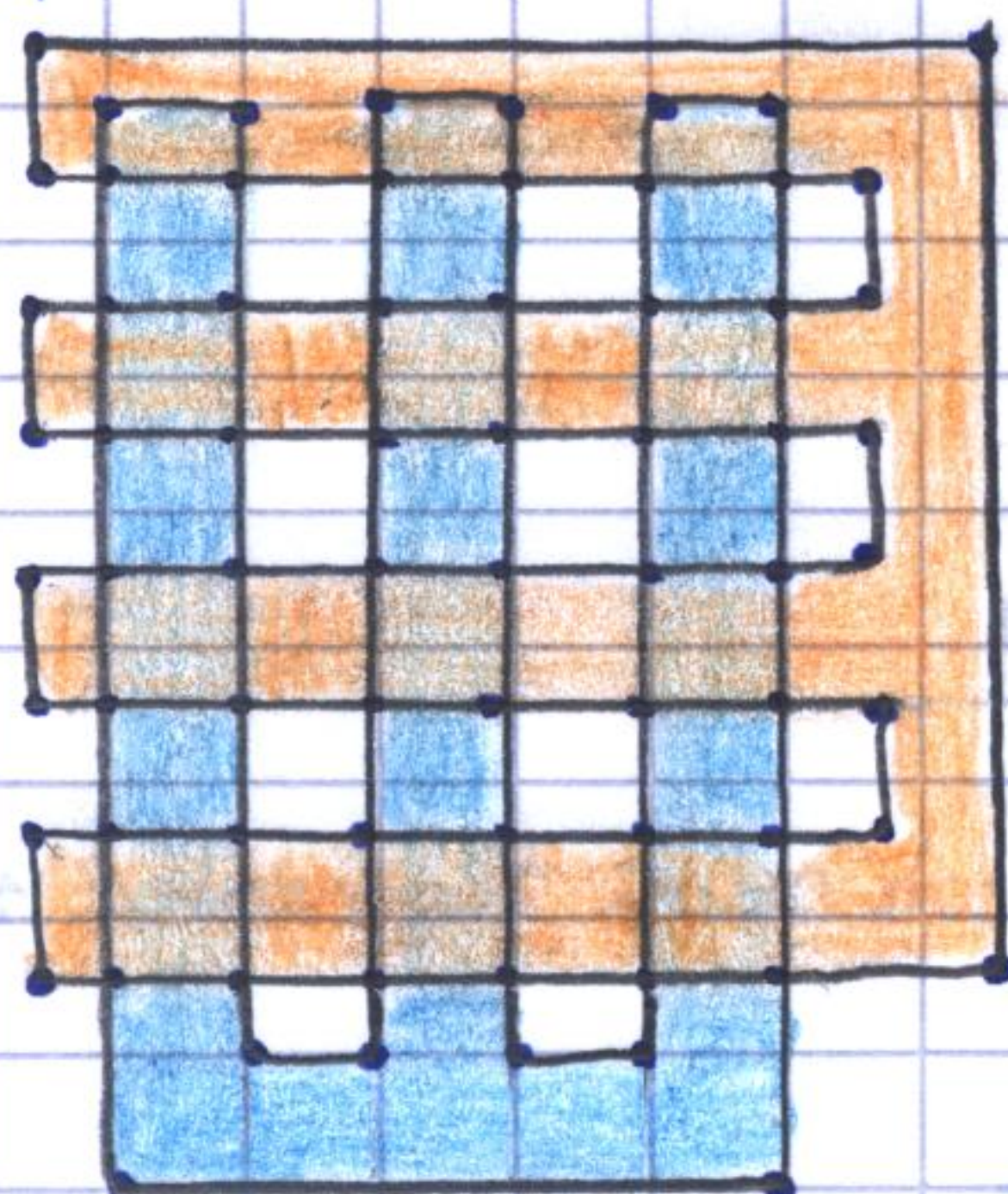
→ 4.3.10.6 Lemma:

Zwei Konturen A und B mit insgesamt n Ecken können in Zeit $O((n+s)\log n)$ berechnet werden, wobei $s = \#$ Schnittpunkte zw. Segmenten in A und B.

Beweis: siehe Segmentschritt.

→ 4.3.10.7 Bem: Im Allg. ist $s = O(n^2)$...

→ 4.3.10.8 Bsp:



z.z: $T(n) = O(n \log^2 n)$.

Indukt: Beh. gelte für $\frac{n}{2}$

Induktionsschritt: dann gilt sie auch für n!

$$\begin{aligned}
 T(n) &\leq C_1 n \log n + 2T\left(\frac{n}{2}\right) \leq C_1 n \log n + 2 \cdot C_2 \frac{n}{2} \cdot \log^2\left(\frac{n}{2}\right) = \\
 &= C_1 n \log n + C_2 n (\log n - \log 2)^2 = C_1 n \log n + C_2 n (\log n - 1)^2 = \\
 &= C_1 n \log n + C_2 n \log^2 n - 2C_2 n \log n + C_2 n = \\
 &= n \log^2 n \left[C_1 \frac{1}{\log n} + C_2 - \frac{2C_2}{\log n} + \frac{C_2}{\log^2 n} \right] = \\
 &= n \log^2 n \cdot \left[\underbrace{\frac{C_1 - 2C_2}{\log n}}_{\xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0} + C_2 + \underbrace{\frac{C_2}{\log^2 n}}_{\xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0} \right] \leq \\
 &\leq M \cdot n \log^2 n \quad \forall n \geq n_0
 \end{aligned}$$

4.3.11. Analyse der Laufzeit:

→ 4.3.11.1. Idee: Wir zeigen nun, dass bei unserer Anwendung $s = O(n)$

Dann kostet der Merschritt $O(n \log n)$

Für die Gesamtlaufzeit $T(n)$:

$T(1) = 1$

$T(n) = O(n \log n) + 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) \Rightarrow T(n) = O(n \log^2 n)$

Übung 8.

Um die $O(n)$ Schranke für s zu zeigen, verwenden wir die Tatsache, dass sich die Ränder von jeweils zwei aufgeblähten Hindernissen Q_i und Q_j in höchstens zwei Punkten schneiden.

Bew. Übung.

Wir betrachten ein etwas allgemeineres Problem:

Sei $\Gamma = \delta_1, \dots, \delta_m$ eine Menge einfacher geschlossener Kurven (= Jordankurven) mit $|\delta_i \cap \delta_j| \leq 2 \quad \forall i \neq j$. d.h. zwei Kurven schneiden sich höchstens zweimal.

→ 4.3.11.2 Definitionen:

- 1) $I(\delta_i) :=$ Innere Regionen von δ_i
- 2) $K(\delta_i) := I(\delta_i) \cup \delta_i$ (also Abschluss)
- 2) $K(\Gamma) := \bigcup_{i=1}^m K(\delta_i)$
- 4) $I(\Gamma) := \bigcup_{i \neq j} (\delta_i \cap \delta_j)$ (alle Schnittpunkte)
- 5) $E(\Gamma) := I(\Gamma) \cap \text{Rand}(K(\Gamma))$
- 6) $T_1(\Gamma) := \#$ der redundanten Kurven in δ , wobei: δ_i heißt redundant, falls $\delta_i \subset \bigcup_{j \neq i} K(\delta_j)$, d.h. δ_i wird komplett von anderen Kurvenflächen überdeckt. also $\Rightarrow E(\Gamma \setminus \{\delta_i\}) = E(\Gamma)$
- 7) $T_2(\Gamma) := |\{ (i,j) : i \neq j \wedge \delta_i \cap \delta_j \neq \emptyset \}|$
- 8) $T_3(\Gamma) := |\{ (i,j,k) : i,j,k \text{ paarw. versch.}, K(\delta_i) \cap K(\delta_j) \cap K(\delta_k) \neq \emptyset \}|$

→ schreiben nun einfacher τ_i statt $\tau_i(\Gamma)$ für $i=1,2,3$.