

5.1. Segmentbaum

5.1.1. Definitionen + Bemerkungen

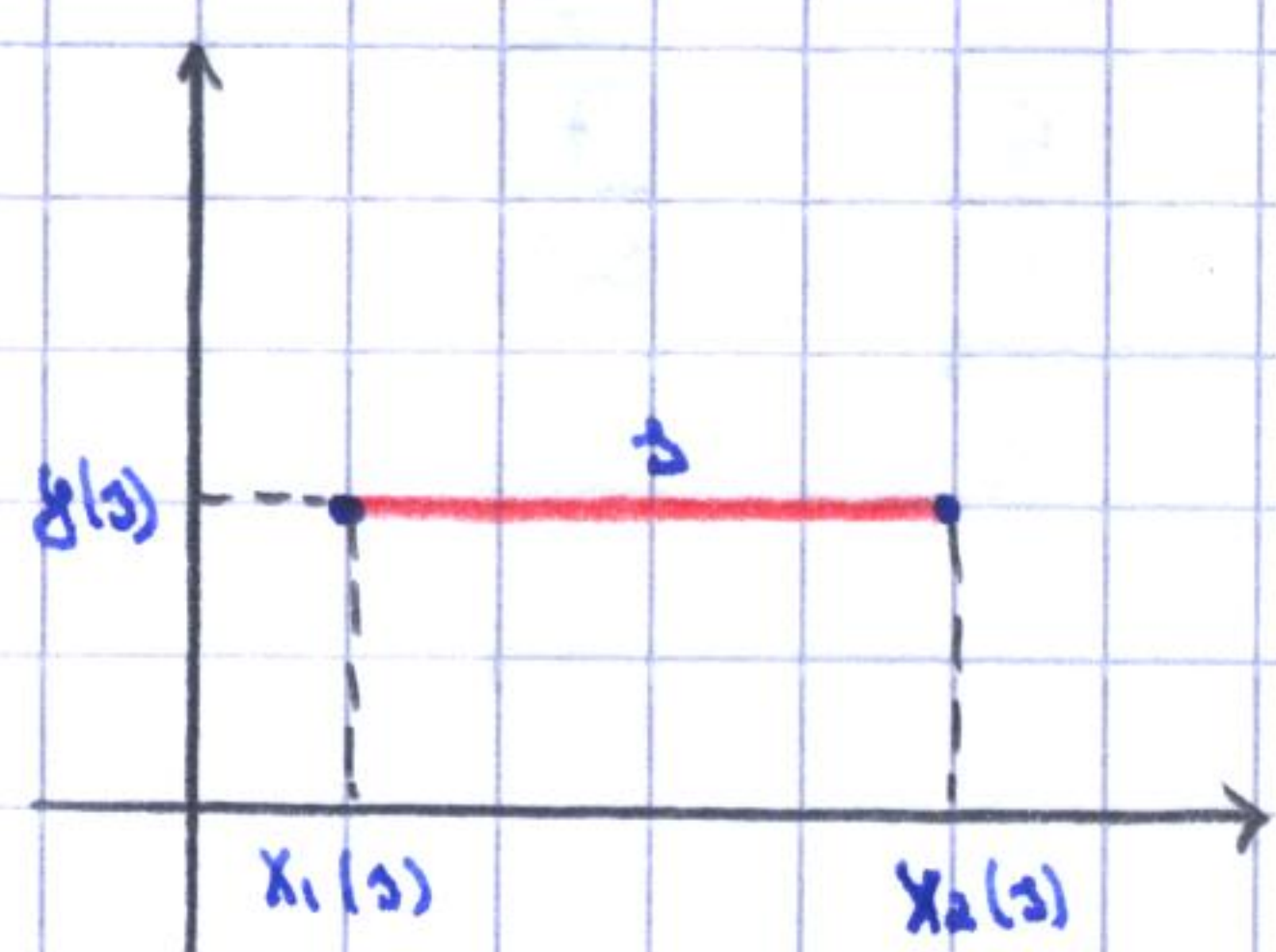
Sei $S = \{s_1, \dots, s_n\}$ Menge von n horizontalen Liniensegmenten in der Ebene.

Wir bezeichnen mit:

$x_1(s_i)$: die x -Koord. des linken Endpunkts von s_i

$x_2(s_i)$: die x -Koord. des rechten Endpunkts von s_i

$y(s_i)$: die y -Koord. von s_i .



Wir nehmen zunächst an, dass alle x -Koord. ganze Zahlen aus $\{1..N\}$ sind und die y -Koord. beliebige reelle Zahlen sind.

(\rightarrow sog. Halbdynamischer Fall).

Ein Segmentbaum T zur Speicherung von S ist ein blattorientierter, binärer Suchbaum für die x -Koord. $\{1..N\}$ der Höhe $\log N$.

Jeder Knoten erhält zusätzlich eine Liste $NL(v)$ von Segmenten nach y -Koord. sortiert, die Knotenliste von v .

Bem.: Beim Segmentbaum müssen die Blätter nicht vertikal sein.

Segmente von S werden wie folgt abgespeichert:

Sei $s \in S$.

$P_1(s)$ = Suchpfad nach $x_1(s)$ / Suchpfad nach $x_2(s)$

$P_2(s)$ = Suchpfad nach $x_2(s)$ / Suchpfad nach $x_1(s)$

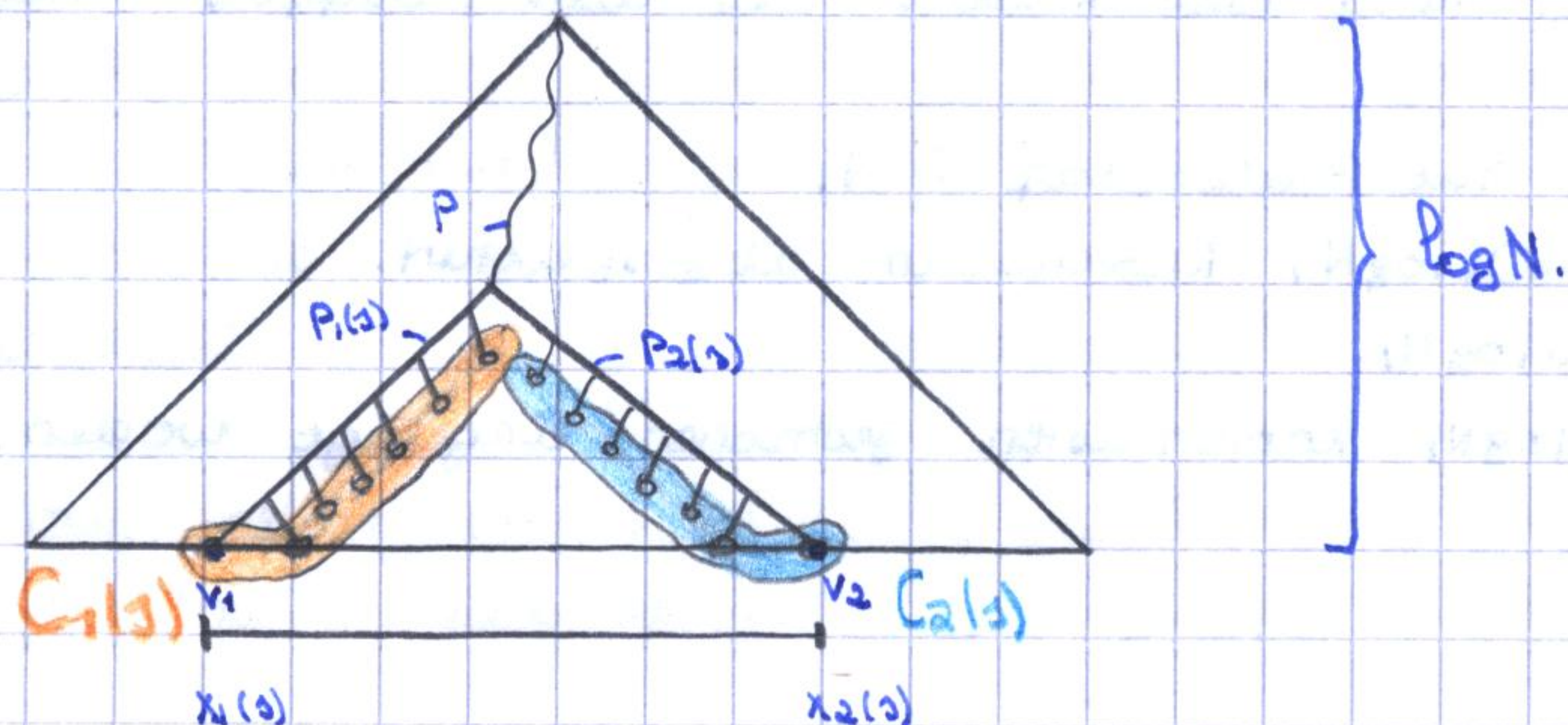
$C_1(s)$ = $\{v : v \text{ rechtes Kind eines Knotens von } P_1(s) \text{ und } v \notin P_1(s)\} \cup \{v_1\}$

$C_2(s)$ = $\{v : v \text{ linkes Kind eines Knotens von } P_2(s) \text{ und } v \notin P_2(s)\} \cup \{v_2\}$

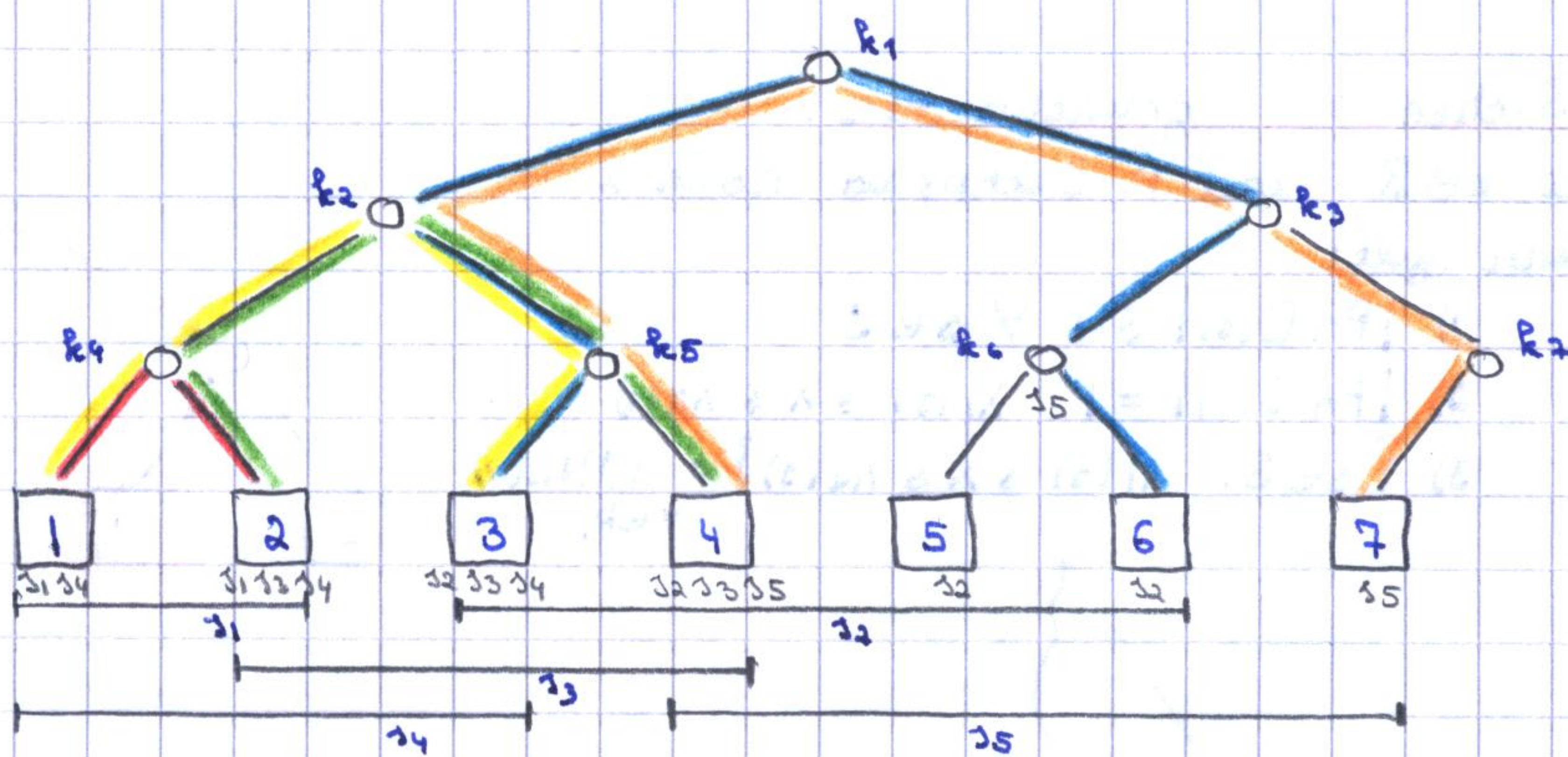
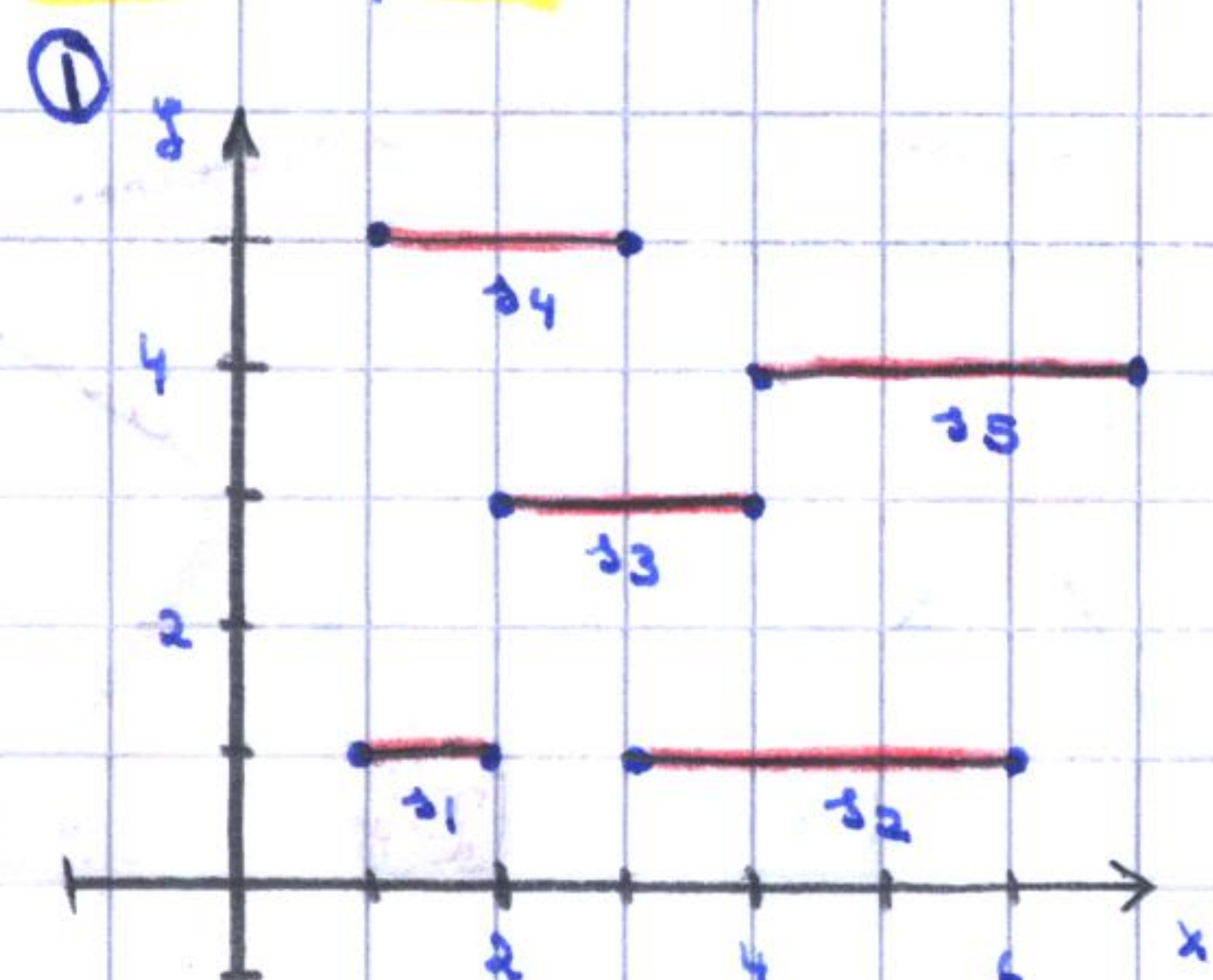
$C(s)$ = $C_1(s) \cup C_2(s)$.

Dann wird $s_i, 1 \leq i \leq n$ in alle Knotenlisten $NL(v)$ mit $v \in C(s)$ abgespeichert.

Skizze:



5.1.2. Beispiele:



$P_1(s_1)$ =	$P_1(s_5)$ =	$C_1(s_1) = \{1\}$	$C_1(s_5) = \{4\}$	$NL(1) = \{s_1, s_4\}$	$NL(r_1, r_5) = \emptyset$
$P_2(s_1)$ =	$P_2(s_5)$ =	$C_2(s_1) = \{2\}$	$C_2(s_5) = \{r_6, 7\}$	$NL(2) = \{s_1, s_3, s_4\}$	$NL(r_6) = \{s_5\}$
$P_1(s_2)$ =		$C_1(s_2) = \{4, 3\}$		$NL(3) = \{s_2, s_3, s_4\}$	$NL(r_7) = \emptyset$
$P_2(s_2)$ =		$C_2(s_2) = \{5, 6\}$		$NL(4) = \{s_2, s_3, s_5\}$	
$P_1(s_3)$ =		$C_1(s_3) = \{2\}$		$NL(5) = \{s_2\}$	
$P_2(s_3)$ =		$C_2(s_3) = \{3, 4\}$		$NL(6) = \{s_2\}$	
$P_1(s_4)$ =		$C_1(s_4) = \{2, 1\}$		$NL(7) = \{s_5\}$	
$P_2(s_4)$ =		$C_2(s_4) = \{3\}$			