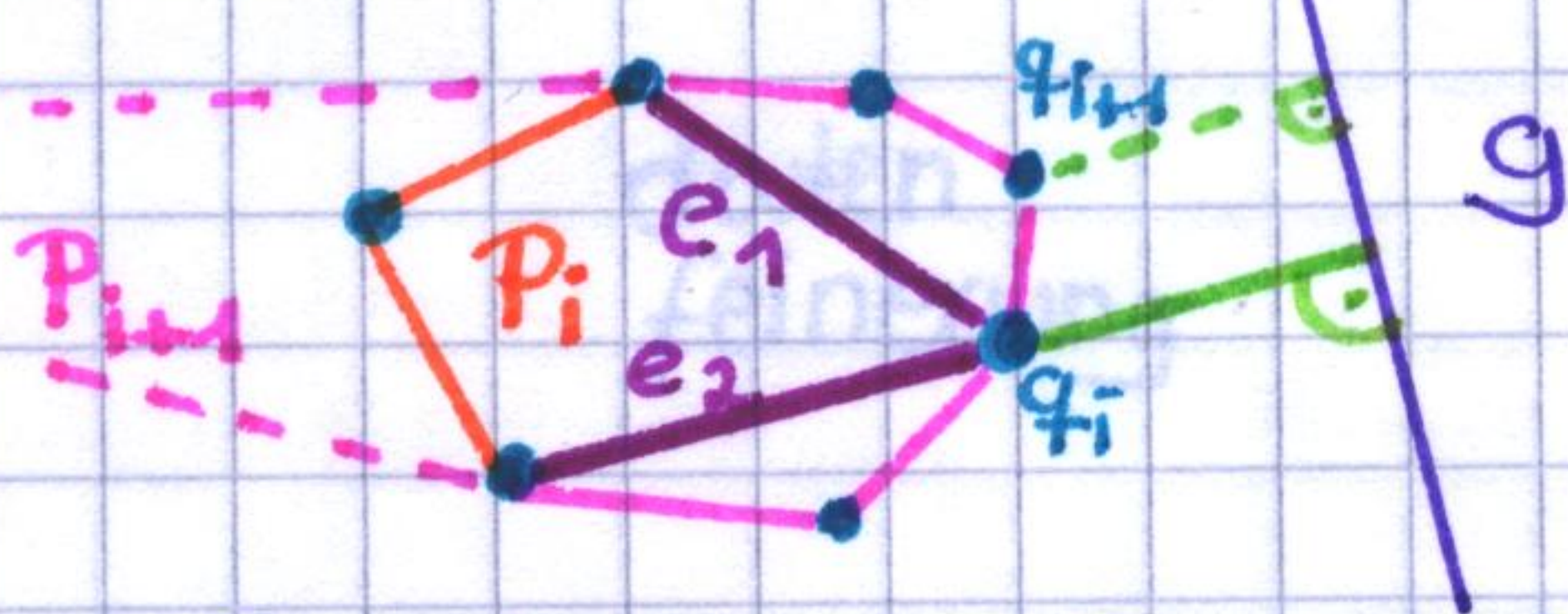
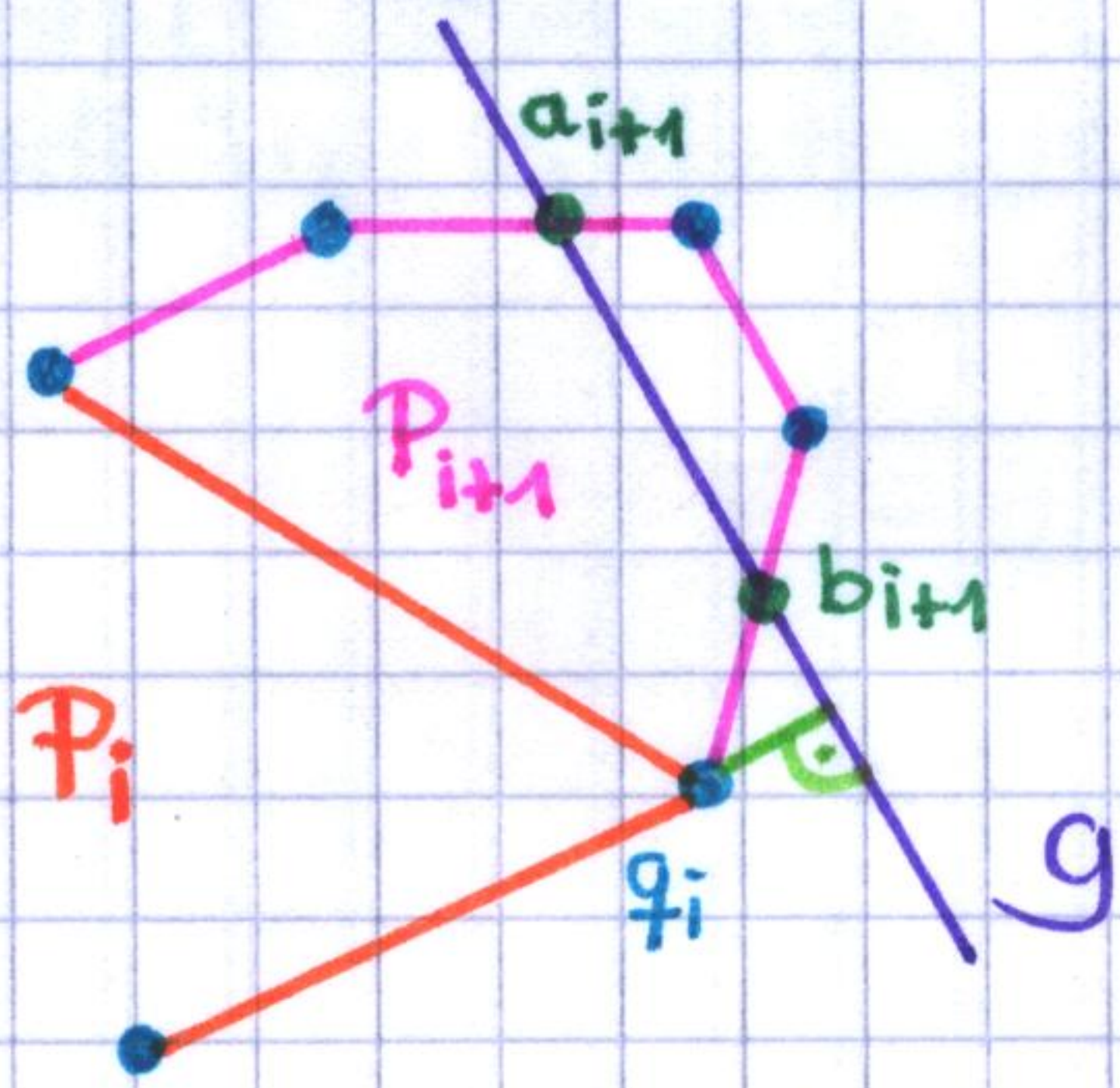


Fall 1.1: nein, dh $P_{i+1} \cap g = \emptyset$



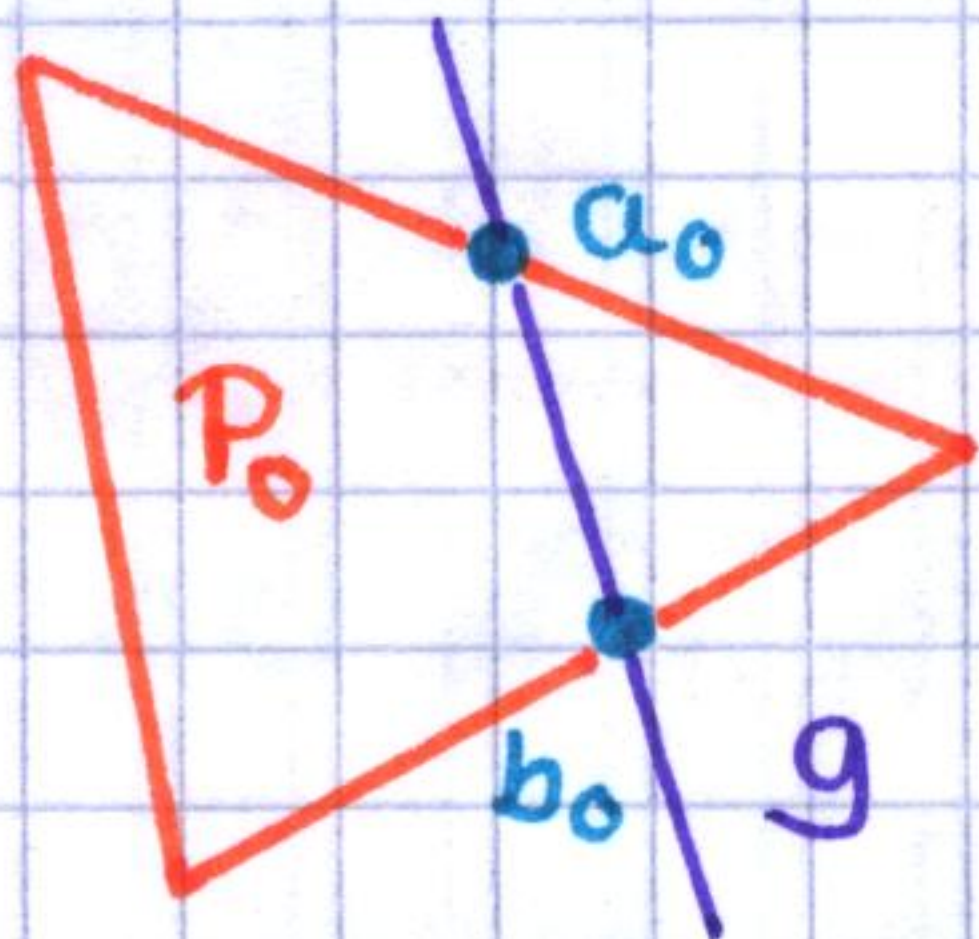
- Finde $g_{i+1} \in P_{i+1}$ mit minimalem Abstand zu g Minimumssuche auf konst # von Kandidaten
- goto ①

Fall 1.2: ja, dh: $P_{i+1} \cap g \neq \emptyset$ $P_{i+1} \cap g = (a_{i+1}, b_{i+1})$



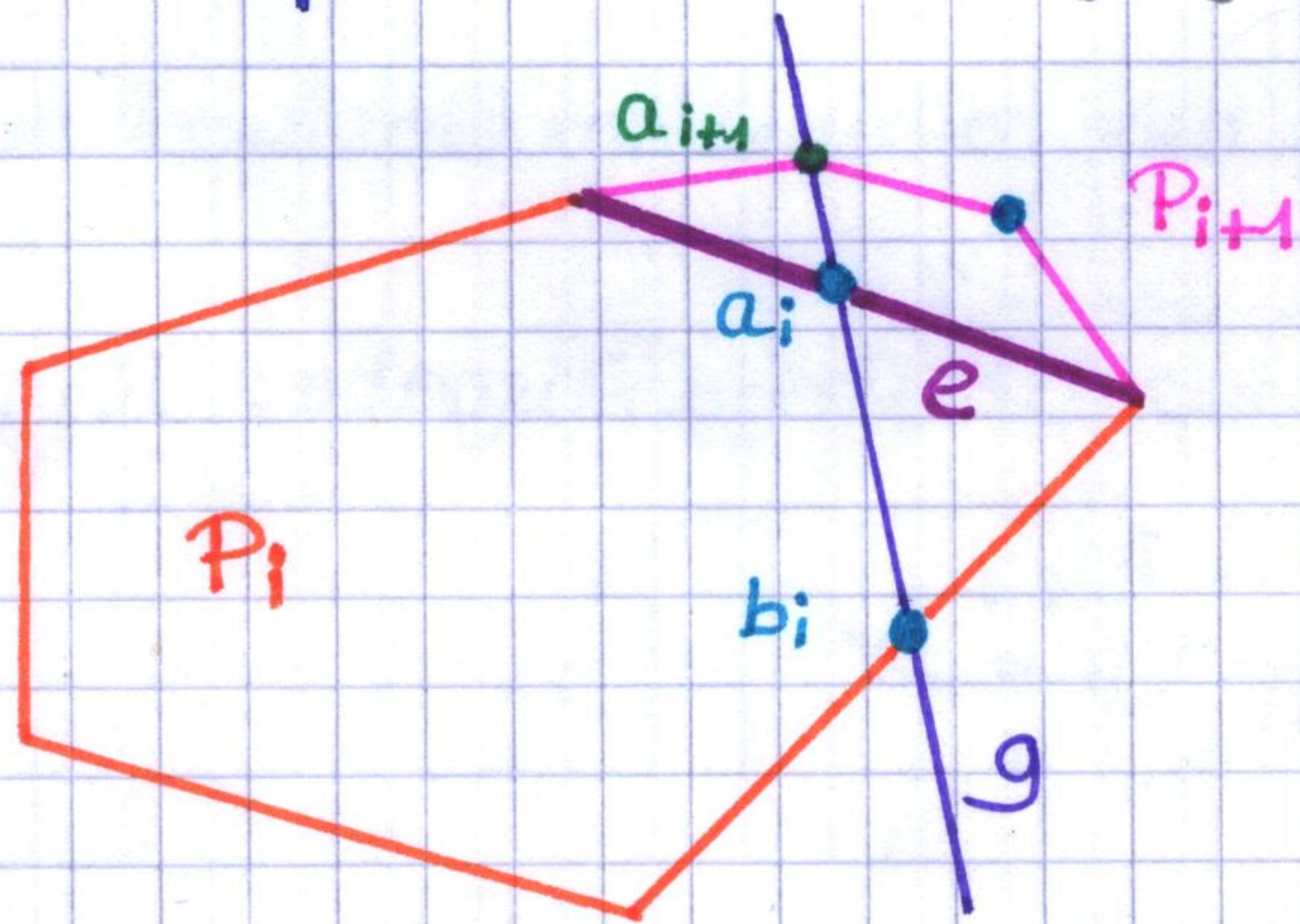
- $P_i \leftarrow P_{i+1}$ dh wir benennen P_{i+1} jetzt P_i (bedeutet keinen "Rückgang" der Verfeinerung !!)
- goto ②

Fall 2: $P_0 \cap g \neq \emptyset$ $P_0 \cap g = (a_0, b_0)$



- $i=0$
- ② • if $i==k$ then (dh if $P_i == P$)
 Algorithmus ist fertig. Ausgabe: $P \cap g = (a_k, b_k)$
 end if
- if $a_i == \text{Ecke von } P_i$ then
 $a_k = a_i$
 else

(*) verfeinere a_i dh Übergang $a_i \rightarrow a_{i+1}$



(*) In diesen beiden Fällen muss a_{i+1} (b_{i+1}) Schnittpkt mit einer Verfeinerungskante von e sein wobei $a_i = \text{eng}$ ($b_i = \text{eng}$) oder Eckpkt von 2 Verfeinerungskanten von e
 $\Rightarrow a_{i+1}$ (b_{i+1}) kann in Zeit $O(1)$ aus a_i (b_i) berechnet werden. Da es $O(\log n)$ Stufen gibt, benötigt diese Berechnung von a_i (b_i) Zeit $O(\log n)$

- end if
- if $b_i == \text{Ecke von } P_i$ then
 $b_k = b_i$
 else

(*) verfeinere b_i dh Übergang $b_i \rightarrow b_{i+1}$

if ($a_k == a_i$ und $b_k == b_i$) then
 Ausgabe $P \cap g = (a_k, b_k)$
 end if

- $P_i \leftarrow P_{i+1}$ dh wir benennen P_{i+1} jetzt P_i (bedeutet keinen "Rückgang" der Verfeinerung !!)
- goto ②